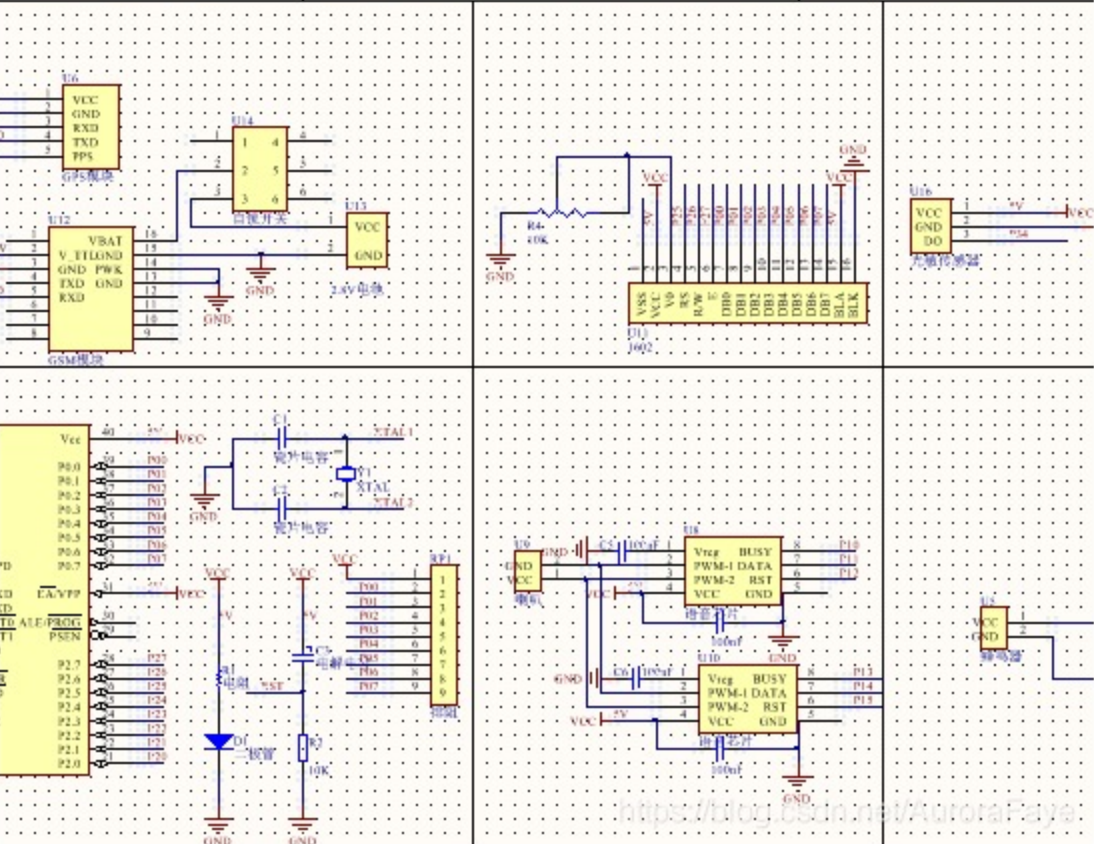
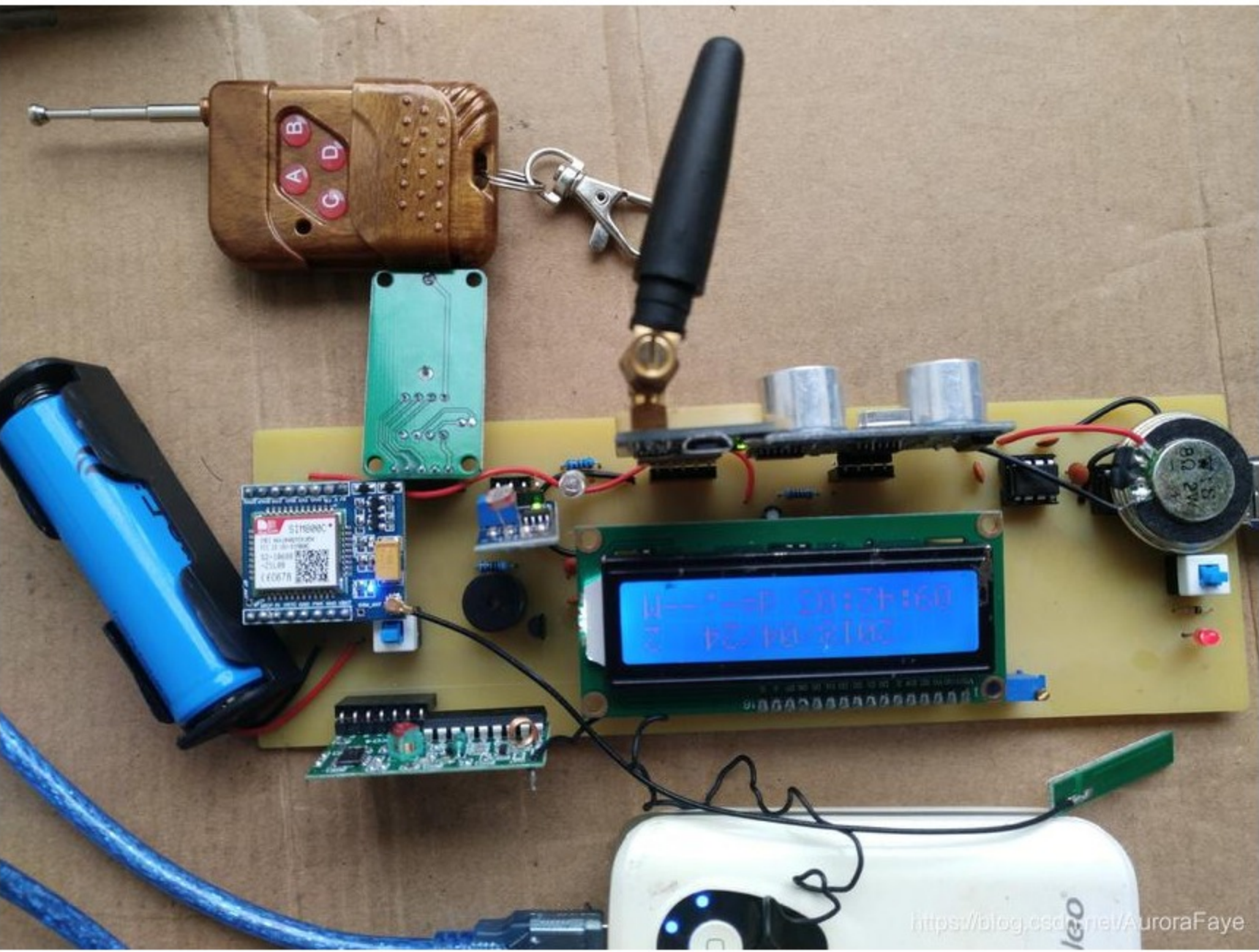


基于STC89C52 单片机的智能盲人拐杖主要功能包括：

- 1.实时探测前方障碍物，1m内有障碍物语音播报。
- 2.光线弱时语音提示，自动开启拐杖灯光，光线强时自动关闭。按下灯光按键，灯光将闪烁，可警示他人。
- 3.配有实时时钟，按下语音报时按键，语音播报当前时间。
- 4.配有GPS实时定位模块以及GSM模块，若发现迷失方向，可按下求救按键将当前所处位置发送至绑定用户。
- 5.拐杖掉落时，可按下寻杖按键，拐杖发出声音，方便盲人快速寻找。
- 6.所有按键均集成到遥控器上

【资源下载】下载地址如下（895）：<https://docs.qq.com/doc/DTIRSd01BZXNpRUxl>



```
1  #include <reg52.h>
2  #include <intrins.h>
3  #include <LCD1602.h>
4  #include <DS1302.h>
5  #include <yaokong.h>
6  #define uchar unsigned char
7  #define uint unsigned int
8
9
10 //超声波模块引脚定义
11 sbit RX = P1^7;
12 sbit TX = P1^6;
13
14 //光敏传感器
15 sbit Light = P3^4;
16
17 unsigned char code ASCII[15] = {'0','1','2','3','4','5','6','7','8','9','.','-','M','d','='};
18 unsigned char code zifu[16] = {'0','1','2','3','4','5','6','7','8','9','N','E','S','W','.','.','.'};
19 uchar xdata RX_Buffer[68];
20 uchar RX_Count = 0;
21 bit Flag_GPS_OK = 0;
22
23 static uint time = 0;
24 uchar a = 0;
25 unsigned long S=0;
26 unsigned long S_buf[5]={0};
27 bit flag =0;
28 uchar disbuff[4]      ={0,0,0,0};
29
30 //延时400ms
31 void Delay400Ms(void)
32 {
33     unsigned char TempCycA = 5;
34     unsigned int TempCycB;
```

复制