

该超声波避障智能小车采用stc12c5a60s2作为主控芯片，外接测试器和电机驱动模块以及12864液晶显示、超声波模块等。

该硬件提供资料有主控板和电机驱动板原理图和PCB源文件，用AD软件打开。软件资料有舵机转动超声波避障小车程序。

12864LCD液晶显示

【资源下载】下载地址如下（794）：<https://docs.qq.com/doc/DTIRSd01BZXNpRUxl>



<https://blog.csdn.net/AuroraFaye>

```
1 #include"12864.h"
2 #include"pwm.h"
3 sbit tuo = P1^7;
4 sbit Trig = P3^1;//超声波发射端口
5 sbit Echo = P3^2;//超声波接收端口（外部中断0）
6 uchar flag,bai,shi,ge,tuozd,tuopwm;
7 ulong disyou,diszuo,diszho,distan;
8
9 void SR04_init()
10 {
11     TMOD = 0x11;//超声波就用定时器1
12     EA = 1;//开总中断
13     ET1 = 0;//如果ET1=1计数器中断可以记录中断次数,也就是扩展计数器位数,
14     //计数为 0-需要大(>65535用中断再计数)如果ET1=0计数器,计数为 0-65535
15     TR1 = 0;
16     TF1 = 0;
17     EX0 = 0;
18     IT0 = 0;//低电平触发
19 }
20
21 ulong sonic()
22 {
23     uint timeout;
24     ulong s;
25     Trig = 1;
26     delay15us();//10us以上的脉冲触发信号
27     Trig = 0;
```