

设计简介：
本设计是基于单片机的蓝牙遥控四轮小车的设计，主要实现以下功能：

- 实现主机遥控从机，仿真中通过RS485通信，实物使用蓝牙模块
- 实现主机遥控装置，可以发送“前后左右”、“加速减速停止”等动作
- 实现从机小车“前后左右”、“加速减速停止”等动作，并且可以通过超声波测距模块避障，并报警提醒
- 实现通过LCD1602显示当前小车状态以及距离障碍物距离

