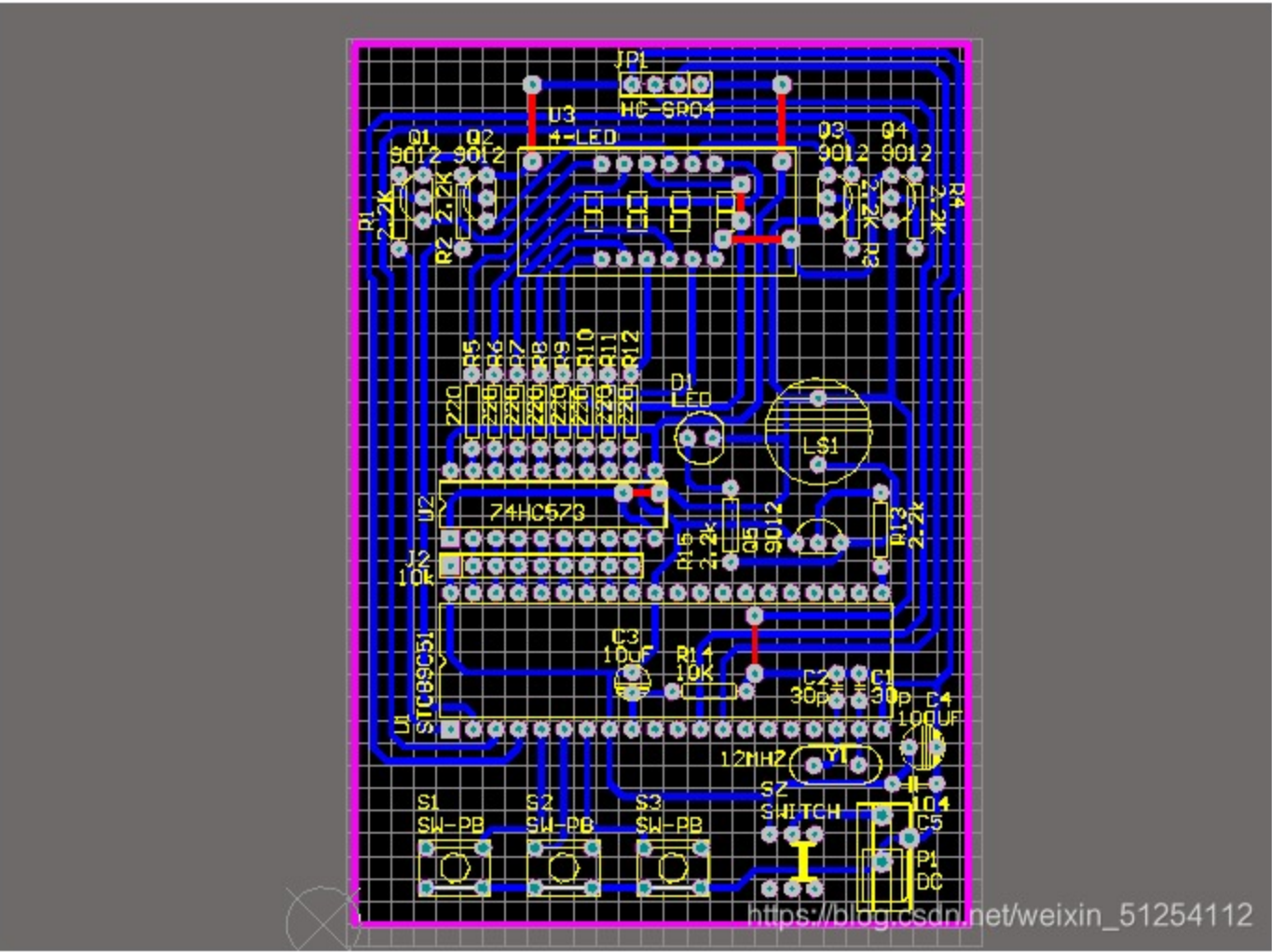
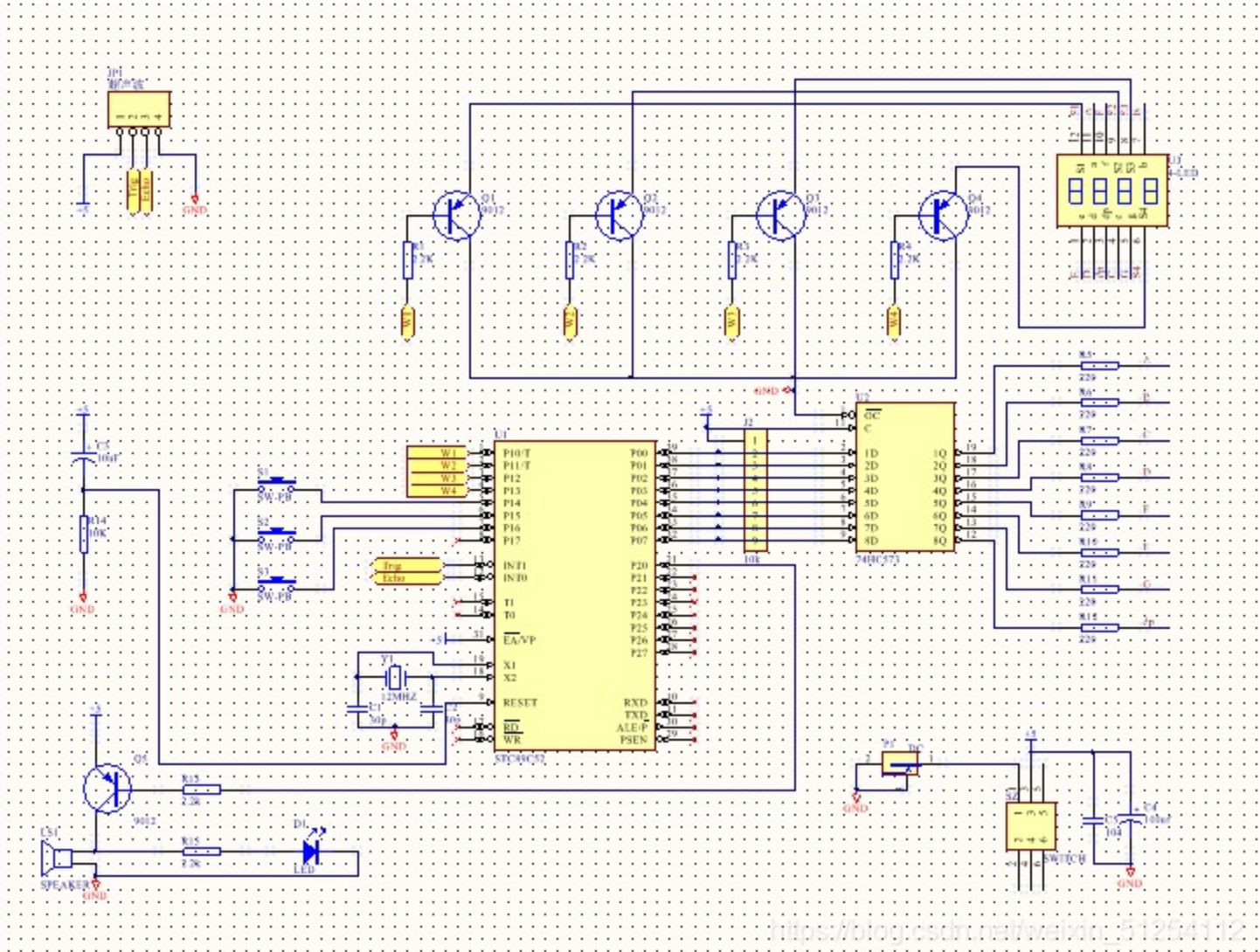


本设计基于STC89C51/52（与AT89S51/52、AT89C51/52通用，可任选）单片机。硬件构成：51单片机最小系统+数码管显示模块+数码管驱动模块+超声波测距模块hc-sr04+蜂鸣器模块+LED指示灯模块+按键模块。

- 1.电路采用数码管显示超声波测量的距离，74HC573和三极管驱动数码管，使显示更亮；
- 2.HC-SR04超声波模块测距，测量范围0.02m~5.5m；
- 3.本设计可用作汽车的倒车雷达，报警距离可以按键设定；



```
1 unsigned char const discode[] = {0x3f,0x06,0x5b,0x4f,0x66,0x6d,0x7d,0x07,0x7f,0x6f,0x40,0xff/*-*/}; //数码管显示码01234
2 unsigned char const positon[4]={0xfd,0xfb,0xf7,0xfe}; //位选
3 unsigned char disbuff[4]      = {0,0,0,0}; //数组用于存放距离信息
4 unsigned char disbuff_BJ[4]  = {0,0,0,0}; //报警信息
5
6 //延时100ms（不精确）
7 void delay(void)
8 {
9     unsigned char a,b,c;
10    for(c=10;c>0;c--)
11        for(b=38;b>0;b--)
12            for(a=130;a>0;a--);
13 }
14
15 // 按键扫描
16 void Key_()
17 {
18     //+
19     if(S1==0)
20     {
21         delay();
22         delay(); //延时去抖
23         while(S1==0)
24         {
25             P1=P1|0x0f;
26         }
27         BJS++; //报警值加
28         if(BJS>=151) //最大151
29         {
30             BJS=0;
```