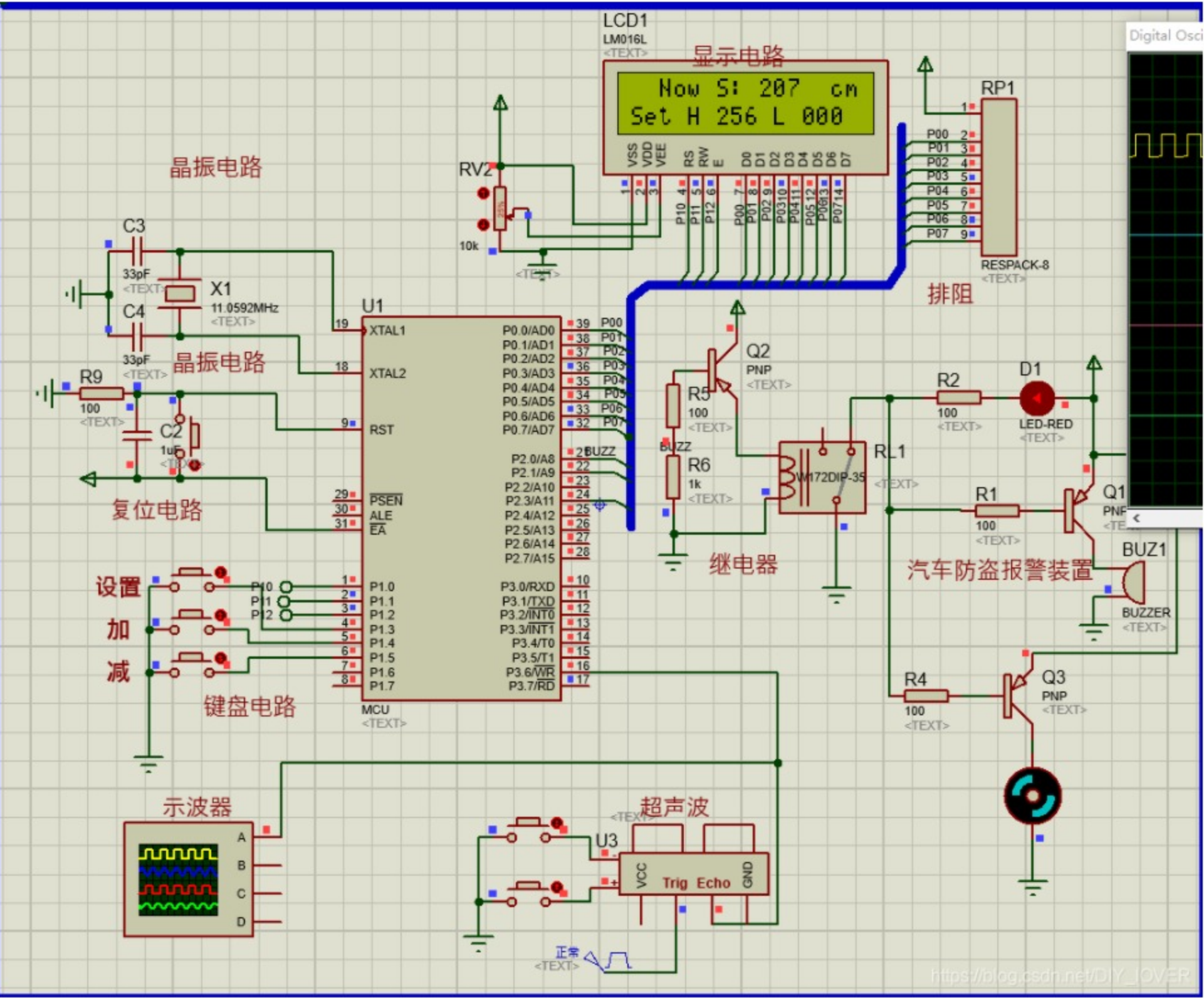


超声波检测当前车体是否存在移动物体状态，可设定人离车身的距离范围，当小于设定范围时，则发出防盗报警声音以提示存在盗车可能性。



```
1 LCD_RS BIT P1.0 //LCD1602引脚定义
2 LCD_RW BIT P1.1
3 LCD_EN BIT P1.2
4 LCD_DATA EQU P0 //数据并行口
5
6 key1 BIT P1.3 //设置
7 key2 BIT P1.4 //减1
8 key3 BIT P1.5 //加1
9 ECHO BIT P3.6 //回波信号端
10 TRIG BIT P3.7 //触发信号端
11
12 LED BIT P2.0 //
13 BEE BIT P2.1
14 water_in BIT P2.2
15 water_out BIT P2.3
16 TIME_FULL BIT 20H
17 START_FLAG BIT 21H
18 TX EQU 40H //定时器用
19 S_HH EQU 41H //距离上限高8位
20 S_HL EQU 42H //距离上限低8位
21 S_LH EQU 43H //距离下限高8位
22 S_LL EQU 44H //距离下限低8位
23 S_H EQU 45H //距离高8位
24 S_L EQU 46H //距离低8位
25
26 SET_FLAG EQU 47H //设置按键按下标志 1设置上限 2设置下限
27 ORG 0000H
28 LJMP MAIN
29 ORG 000BH //定时器0入口
30 LJMP TIME0
31 ORG 001BH
```

- 仿真文件
- 汇编程序
- 开发资料
- 软件教程
- 注意事项
- 彩色原理图.pdf
- 仿真截图.png
- 黑白原理图.pdf
- 演示视频.mp4